

Système GHOST de positionnement de mains et de visualisation de la couverture des mains

ALCESILAS Romain - LEDORE Mayeul - SANTOS MOURA Vanessa

evercleanHAND

Contexte et objectif

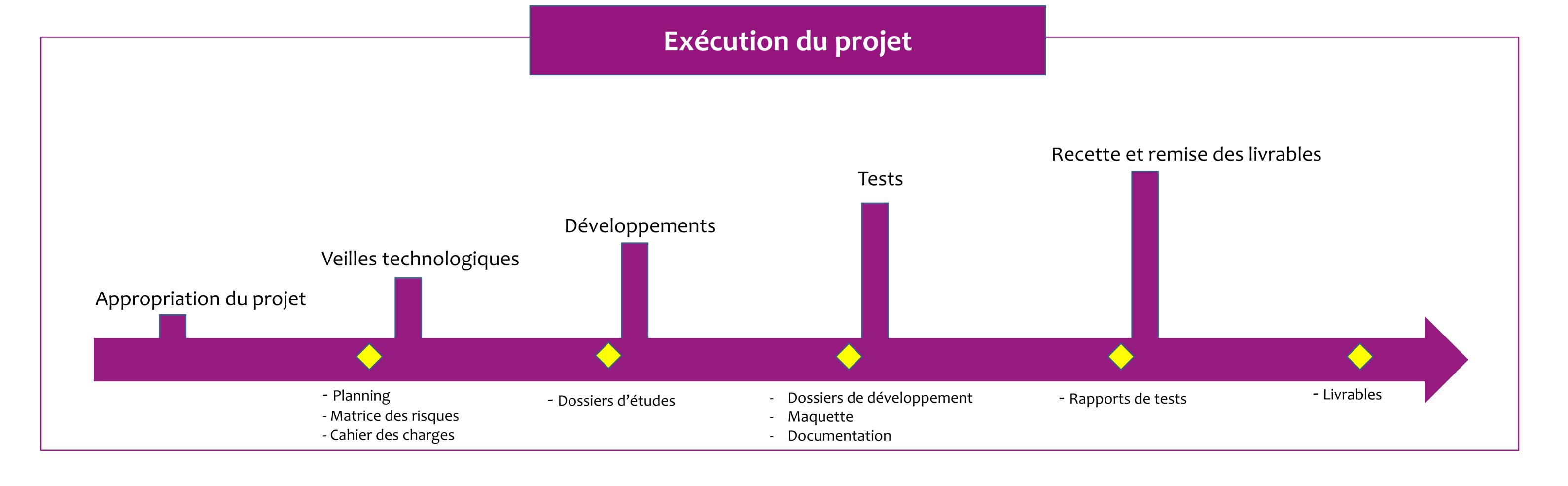
La start-up EVERCLEANHAND propose, grâce à une machine développée et installée, une désinfection efficace des mains avec une lotion 100 % naturelle.

Le projet est développé en raison de la nécessité d'une désinfection rapide et efficace des mains dans le secteur du médical.

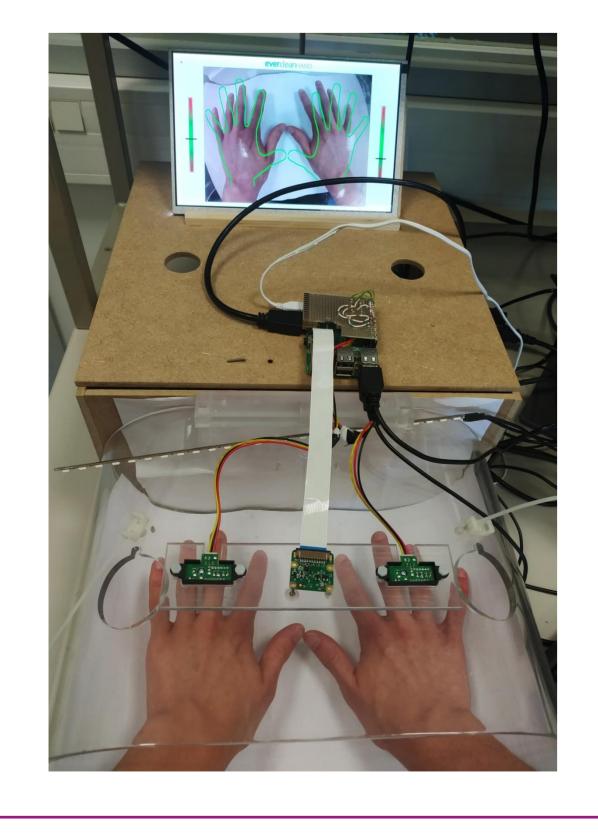
L'objectif attribué à l'équipe projet est double :

- réaliser un **prototype** permettant de **détecter le bon positionnement des mains** dans l'enceinte de la machine tout en guidant l'utilisateur.
- rédiger un rapport d'essais et de recommandations sur les technologies pouvant évaluer la qualité de la désinfection des mains en la visualisant.

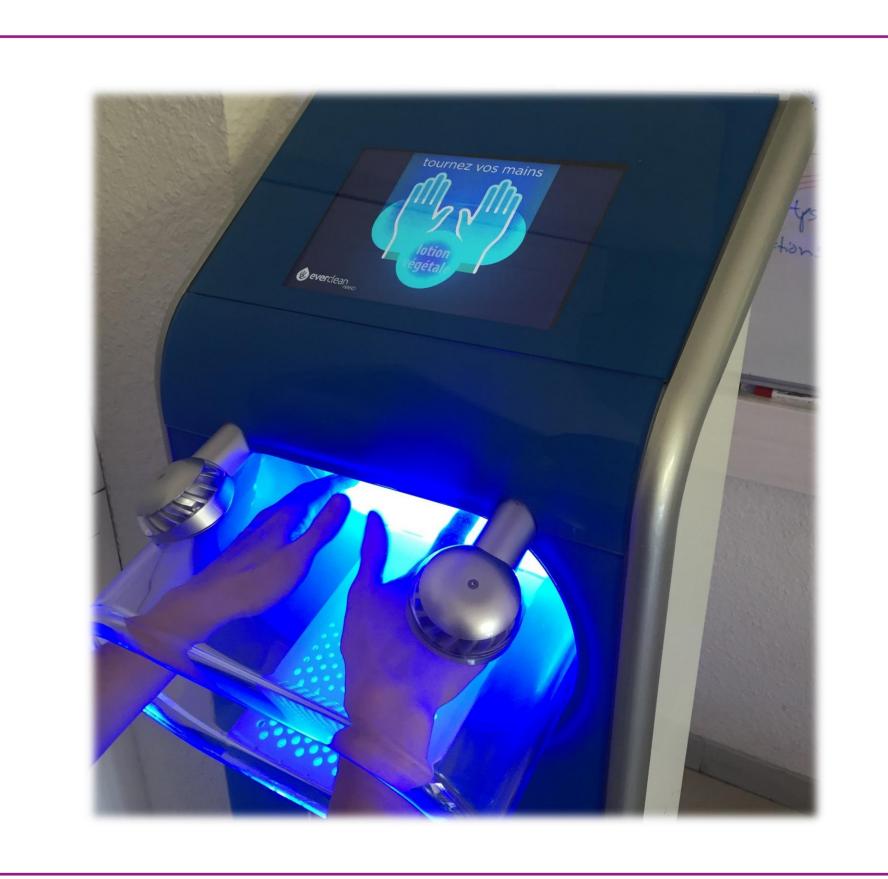




Résultats et conclusion



L'équipe a réussi à construire un démonstrateur fonctionnel pour l'entreprise en utilisant notamment des **algorithmes de vision par ordinateur**. Le calcul du niveau de désinfection a été développé sur deux axes : soit **en utilisant les UV**, soit en se basant sur une **estimation positionnelle de la main**.



MOTS-CLÉS: Computer Vision – OpenCV – C++ - Temps réel – Système embarqué - RaspberryPi